

EFORT

ESR20-1000Z42

ESR20-1000Z42,
手腕可搬运质量20 kg, 可达半径1000 mm。

- 功能特点
- 1.高节拍, 高精度
标准循环时间最快可达0.371 s, 机器人定位精度可达0.025 mm。
- 2.高刚性, 低振动
机器人本体模态和刚性提升, 配合振动抑制及主动抑振功能有效降低振动。
- 3.易维护, 可拓展
可拆卸结构的电缆和电池, 可以在设备内快速更换。
- 适用场景
- 可应用于搬运、分拣、组装等各种场景。
- 适用行业
- 适用于电子制造、锂电、汽车电子、光伏等行业。

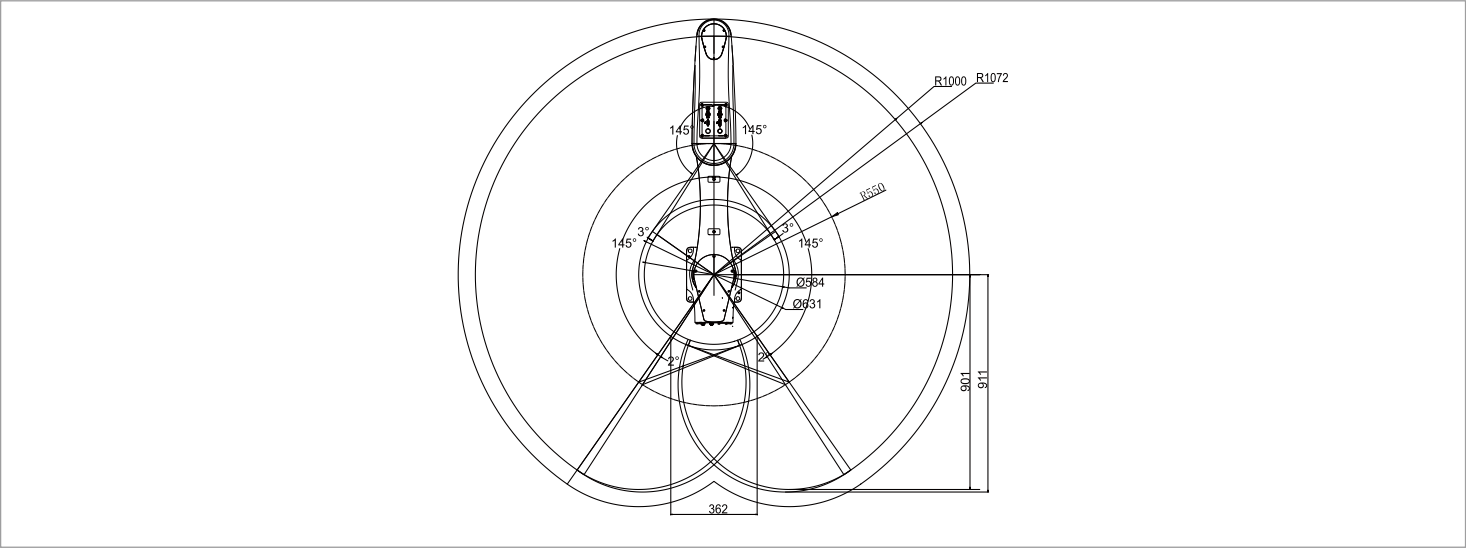


产品参数 / SPECIFICATION

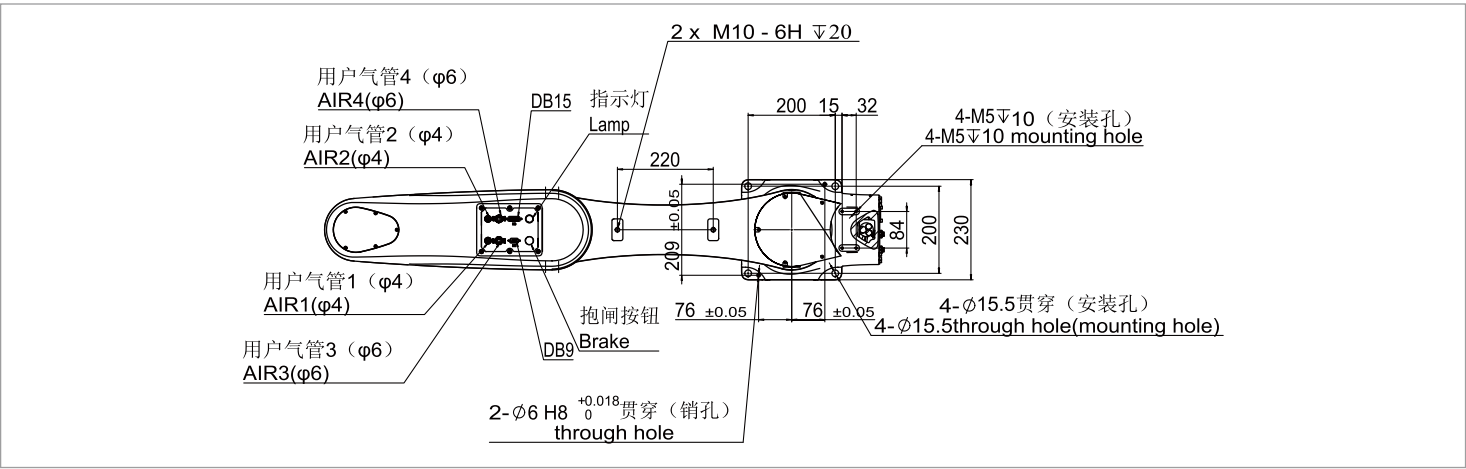
型号		ESR20-1000Z42
可达半径		1000 mm
手腕可搬运质量	额定	10 kg
	最大	20 kg
本体质量		70 kg
最大动作速度	J1+J2	10800 mm/sec
	J3	1800 mm/sec
	J4	705°/sec
各轴运动范围	J1	±145°
	J2	±145°
	J3	420 mm
	J4	±360°
重复定位精度	J1+J2	±0.025 mm
	J3	±0.01 mm
	J4	±0.01°
标准循环时间		0.371 s
J4轴容许 负载转动惯量	额定	0.5 kg·m ²
	最大	1 kg·m ²
信号接口		9针+15针(D-Sub接口)
气路接口		φ4 mm×2, φ6 mm×2
第三关节顶压力		250 N
安装方式		地面
安装条件	环境温度	5~40℃
	环境湿度	RH≤80% (无结露)

*最终解释权归埃夫特智能机器人股份有限公司所有, 如有更新, 恕不另行通知。

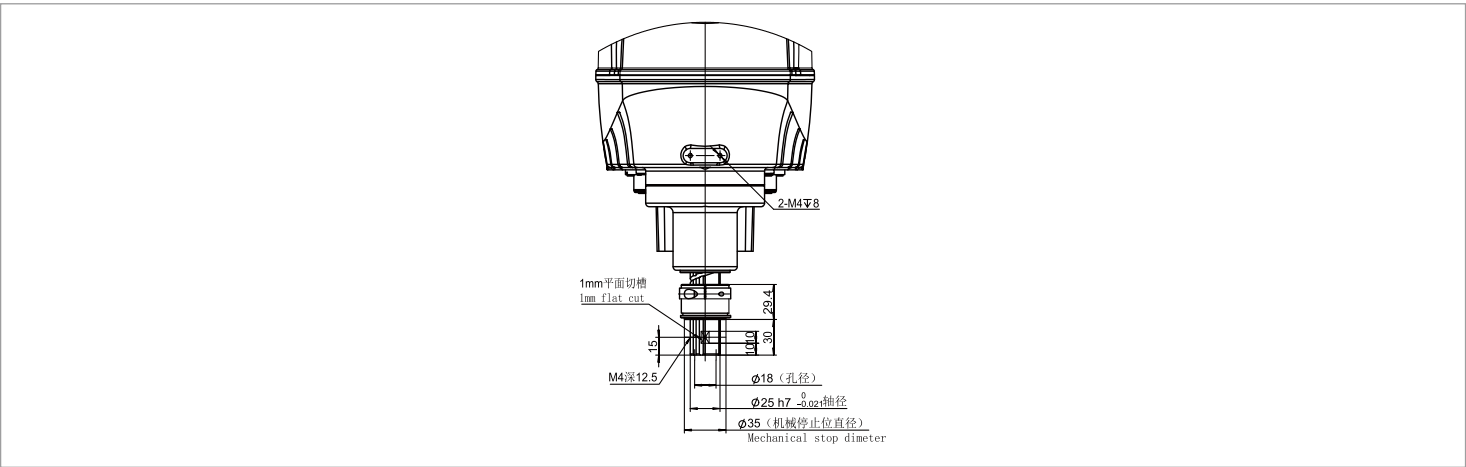
动作范围 / OPERATING SPACE



底座安装尺寸 / BASE MOUNTING SIZE



末端法兰安装尺寸 / END FLANGE MOUNTING SIZE



相关信息发布时间 2025/03

埃夫特智能机器人股份有限公司 EFORT Intelligent Robot Co., Ltd.

公司热线: 400-052-8877

公司地址: 中国(安徽)自由贸易试验区芜湖片区万春东路96号

WWW.EFORT.COM.CN



扫码查看说明书