

EFORT

ESR10-600Z20

ESR10-600Z20,
手腕可搬运质量10 kg, 可达半径600 mm。

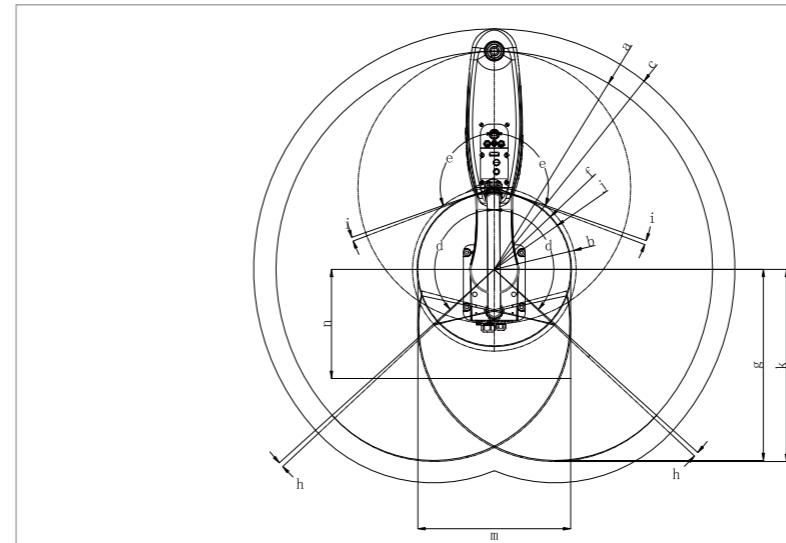
- **功能特点**
 - 1. 高节拍, 高精度
标准循环时间最快可达0.36 s, 机器人定位精度可达0.02 mm。
 - 2. 高刚性, 低振动
高刚性机身结构配合振动抑制, 实现高效且精准的快速定位; 加持了主动抑振功能, 即使低速状态下依旧保持机器人无抖动, 平稳运行。
 - 3. 易维护, 可拓展
可拆卸结构的电缆和电池, 可以在设备内快速更换, 内置相机网口可以实现多种通讯交互。
- **适用场景**
可用于搬运、分拣、组装等各种场景。
- **适用行业**
适用于电子制造、锂电、汽车电子、光伏等行业。



产品参数 / SPECIFICATION

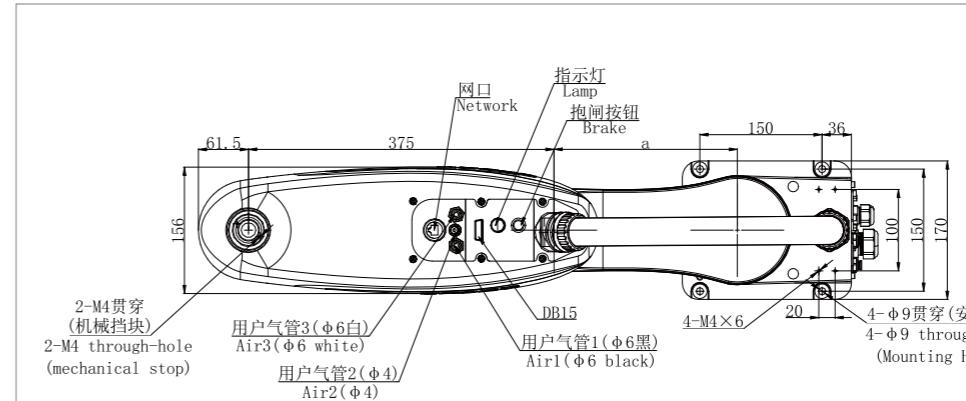
型号		ESR10-600Z20
可达半径		600 mm
手腕可搬运质量	额定	5 kg
	最大	10 kg
本体质量		22 kg
最大动作速度	J1+J2	9100 mm/sec
	J3	1500 mm/sec
	J4	2500°/sec
各轴运动范围	J1	±132°
	J2	±150°
	J3	200 mm
	J4	±360°
重复定位精度	J1+J2	±0.02 mm
	J3	±0.01 mm
	J4	±0.01°
标准循环时间		0.36 s
J4轴容许负载转动惯量	额定	0.02 kg·m²
	最大	0.3 kg·m²
信号接口		15针(D-Sub接口)
气路接口		φ4 mm×1, φ6 mm×2
第三关节顶压力量		200 N
安装方式		地面
安装条件	环境温度	5~40°C
	环境湿度	RH≤80% (无结露)

动作范围 / OPERATING SPACE



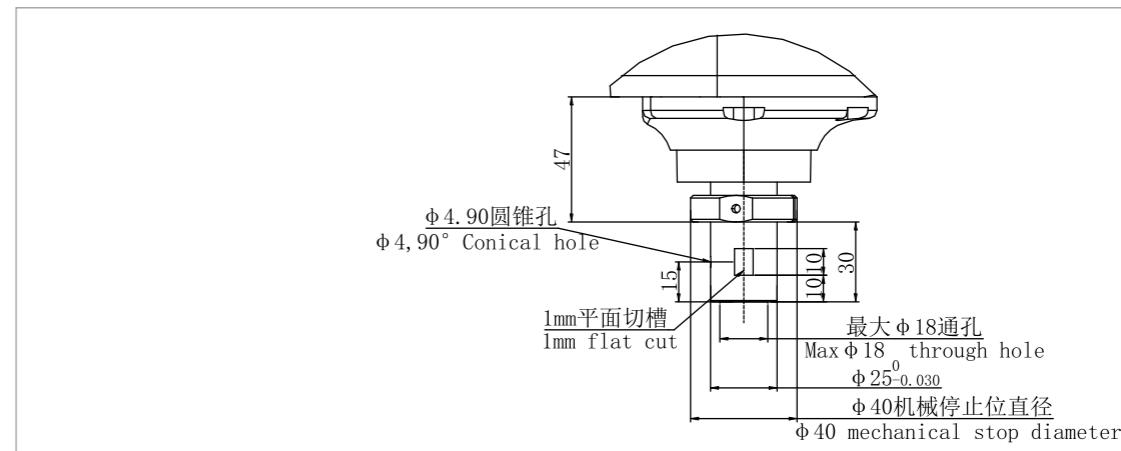
ESR10系列不同臂长机型运动范围参数			
机型名称 The name of the model	ESR10-600Z20	ESR10-700Z20	ESR10-800Z20
a. 第1轴臂长+第2轴臂长 (mm) a. 1st axis arm length + 2nd axis arm length (mm)	600	700	800
b. 第1轴臂长 (mm) b. 1st axis arm length (mm)	225	325	425
c. 最大运动范围 (mm) c. Maximum range of motion (mm)	661.5	761.5	861.5
d. 第1关节运动范围 (°) d. Range of motion of the 1st joint (°)		132	
e. 第2关节运动范围 (°) e. Range of motion of the 2nd joint (°)		150	
f. 运动范围 f. Range of motion	212.4	187.5	212.5
g. 后方运动范围 g. Rear range of motion	525.6	592.5	659.4
h. 第1关节机械停止位的角度 (°) h. The angle of the mechanical stop position of the 1st joint (°)		1	
i. 第2关节机械停止位的角度 (°) i. The angle of the mechanical stop position of the 2nd joint (°)		1.5	
j. 机械停止位的范围 j. The range of mechanical stop bits	207.2	179	202.8
k. 后方机械停止位的范围 k. The range of the rear mechanical stop bits	528.5	596.7	664.9
m. 运动范围 m. Range of motion	420	330	320
n. 运动范围 n. Range of motion			300

底座安装尺寸 / BASE MOUNTING SIZE



ESR10系列不同臂长机型参数			
机型名称 The name of the model	ESR10-600Z20	ESR10-700Z20	ESR10-800Z20
a	225	325	425
b	565	575	585

末端法兰安装尺寸 / END FLANGE MOUNTING SIZE



相关信息发布时间 2024/08

埃夫特智能装备股份有限公司

EFORT Intelligent Equipment Co., Ltd.

公司热线: 400-052-8877

公司地址: 中国(安徽)自由贸易试验区芜湖片区万春东路96号

WWW.EFORT.COM.CN



扫码查看说明书